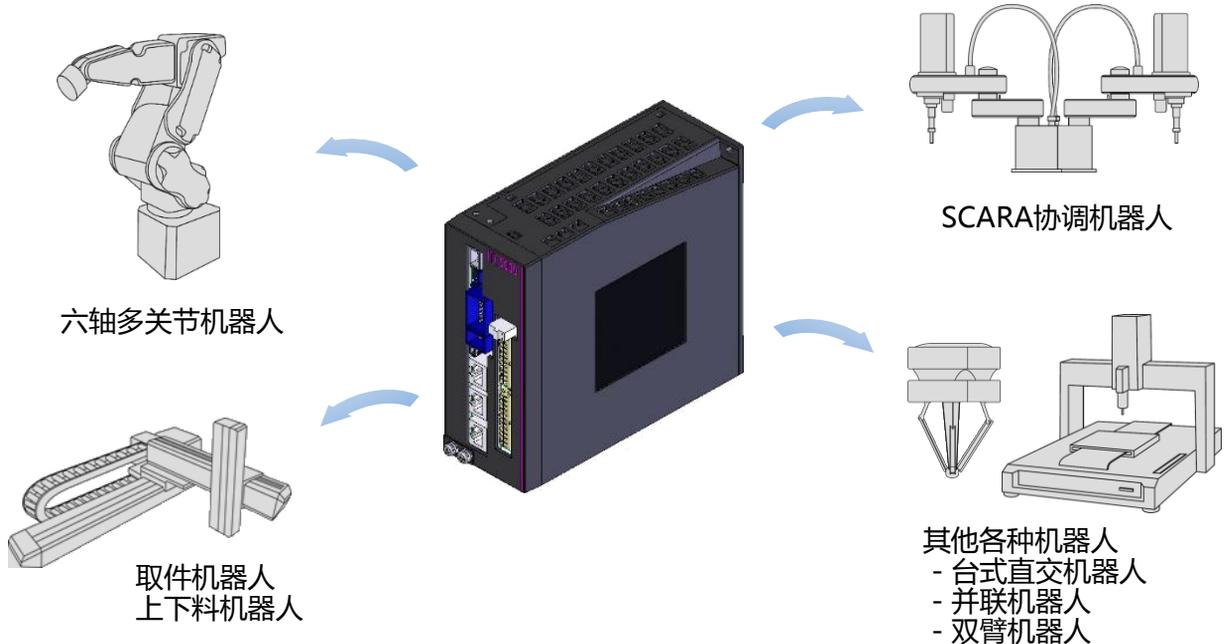


复合 · 多功能机器人控制器 TRC-3000

High Speed & Multi Robot Controller



特点

- 搭载2个Renesas RZ/N1S，并将Sequencer演算，Motion演算，通信处理等通过4核CPU进行分散处理，从而实现高速处理
- 可实现4轴/0.125ms ~ 16轴/1ms的高速平台
- 搭载3个网络接口，可以连接因特网，局域网，EtherCAT
- 采用I/O连接专用的Serial通信基板（RS422），基于3Mbps的通信速度，可实现最多16个专用I/O基板256点/256点的输入输出，可以在250μs周期内读取更新
- 将人机连接用的RS485通信基板，通过用双通道，将常规数据与文件进行分开传输，来加快人机操作反应速度